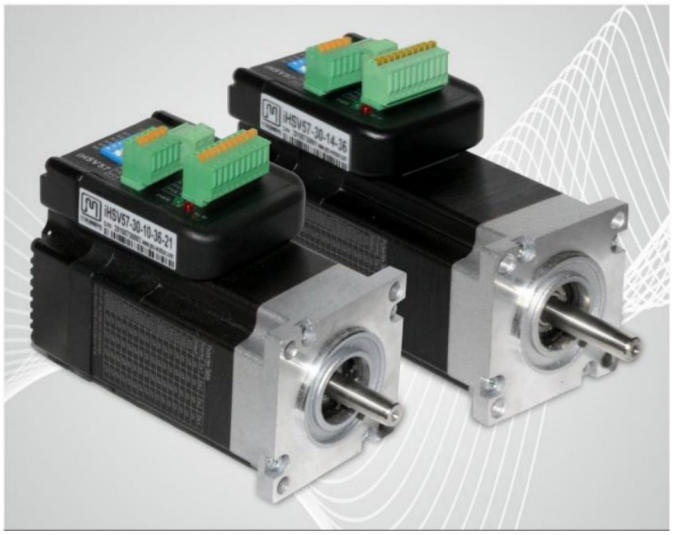
Integrierter Servomotor

Modellbezeichnung:

iHSV 57 – 30 – 10 – 24 – XXX

1 2 3 4 5 6

1. Integrierter Servomotor
2. Baugröße 57 mm/60 mm, NEMA 23/24
3. Motordrehzahl (Einheit: x 100 U/min)
   10 entspricht 1000 U/min, 20 entspricht 2000 U/min, 30 entspricht 3000 U/min
4. Ausgangsleistung (Einheit: x 10 W)
   10 entspricht 100 W, 20 entspricht 200 W
5. Nenn-Gleichstrom-Betriebsspannung (Einheit: V)
   24 entspricht 24 V DC, 36 V entspricht 36 V DC.
6. Eingangssteuerungsmodus
   Leerfeld: Impuls + Signal; R: RS485, RC: RS485 + CAN, EC: EtherCAT



■ Hauptmerkmale:

- Hohe Positioniergenauigkeit
- Hohe Geschwindigkeit
- Hohes Drehmoment
- Laufruhig und geräuscharm
- Steuerung mehrerer Modelle
- Hohes Ansprechverhalten
- Kostengünstig
- Kompakte Bauweise

Die Servomotoren der IHSV-Serie lassen sich nahtlos in Servosteuerungsprodukte integrieren und ermöglichen so revolutionäre Bewegungsabläufe dank eines neuen, leistungsstarken integrierten Steuerungsmoduls.

■ Schalterstellungen:

Die IHSV-Serie verfügt über eine Schritt- und Richtungssteuerung, bei der über einen 6-stelligen Kippschalter Mikroschritte, positive/negative Richtung und das aktive Signal eingestellt werden. Detaillierte Informationen wie folgt:

Impulse/Umdrehung	SW1	SW2	SW3	SW4	Impuls/Umdrehung	SW1	SW2	SW3	SW4
Standard	Ein	Ein	Ein	Ein	1000	An	An	Ein	Aus
800	Aus	Ein	Ein	Ein	2000	Aus	Ein	Ein	Aus
1600	Ein	Aus	Ein	Ein	4000	Ein	Aus	Ein	Aus
3200	Aus	Aus	Ein	Ein	5000	Aus	Aus	Ein	Aus
6400	Ein	Ein	Aus	Ein	8000	Ein	Ein	Aus	Aus
12.800	Aus	Ein	Aus	Ein	10.000	Aus	Ein	Aus	Aus
25.600	Ein	Aus	Aus	Ein	20.000	Ein	Aus	Aus	Aus
51.200	Aus	Aus	Aus	Ein	40.000	Aus	Aus	Aus	Aus

SW5 legt die Laufrichtung des Motors fest: Bei „OFF" dreht sich der Motor gegen den Uhrzeigersinn (CCW), bei „ON" dreht sich der Motor im Uhrzeigersinn (CW). SW6 legt den wirksamen Impuls fest.

Encoder: Inkrementalgeber, 1000 Linien (ppr), Auflösung 1/4000.

• IHSV42-40-05-24

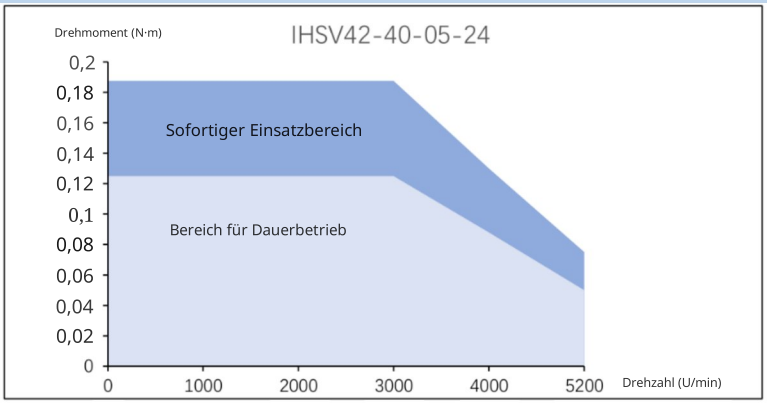
Integrierter Servomotor
Nennspannung: 24 V
Nennleistung: 52 W
Nenndrehmoment: 0,125 Nm



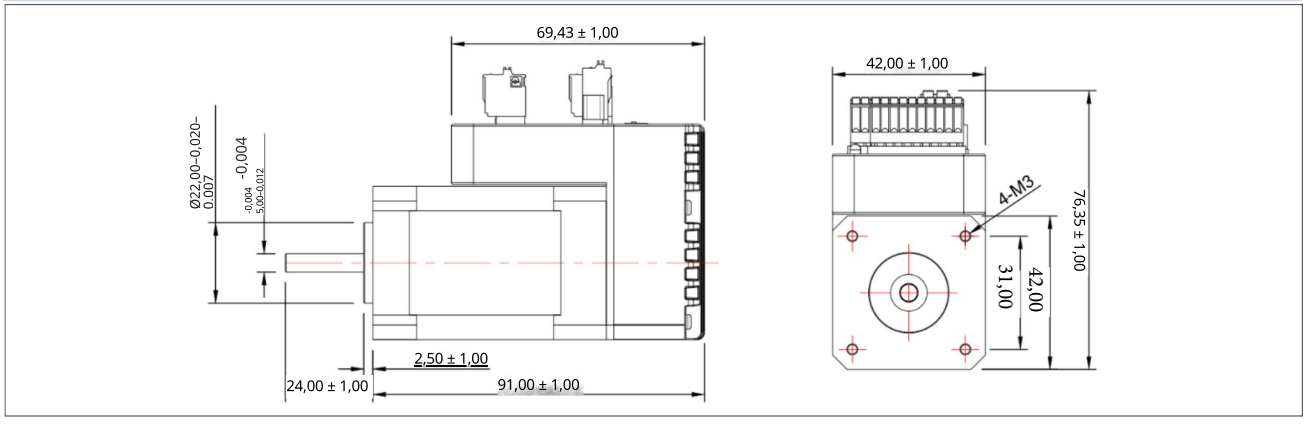
Technische Daten:

Anzahl der Phasen	3	Leiter-Leiter-Widerstand: Ω ± 10 %	
Nennspannung: V	24	Leiter-Leiter-Induktivität: MH ±20 %	
Nennleistung: W	52	Nennmoment: Nm	0,125
Nenndrehzahl: U/min ±7 %	3000	Drehmomentkoeffizient: Nm/A	0,044
Leerlaufdrehzahl: U/min ±7 %	5200	Gegen-EMK-Konstante: V/krpm	3,26
Nennstrom: A ± 20 %	3,4	Rotorträgheit: kg·mm²	9,5
Leerlaufstrom: A	0,45	Isolationsklasse (UL)	B

Drehmomentkennlinie:



Zeichnung:



• IHSV42-40-07-24

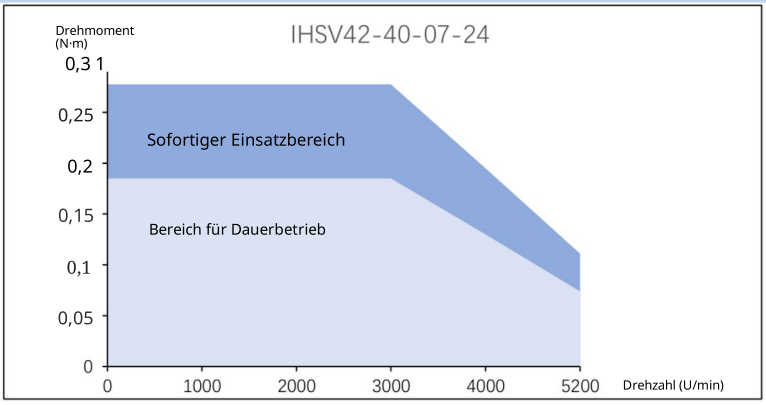
Integrierter Servomotor
Nennspannung: 24 V
Nennleistung: 78 W
Nenndrehmoment: 0,185 Nm



Technische Daten:

Anzahl der Phasen	3	Leiter-Leiter-Widerstand: Ω ± 10 %	
Nennspannung: V	24	Leiter-Leiter-Induktivität: MH ±20 %	
Nennleistung: W	78	Nennmoment: Nm	0,185
Nenndrehzahl: U/min ±7 %	3000	Drehmomentkoeffizient: Nm/A	0,044
Leerlaufdrehzahl: U/min ±7 %	5200	Gegen-EMK-Konstante: V/krpm	3,26
Nennstrom: A ± 20 %	5,1	Rotorträgheit: kg·mm²	14,7
Leerlaufstrom: A	0,6	Isolationsklasse (UL)	B

Drehmomentkennlinie:



Zeichnung:

